

演習問題 117

● ハミルトンの正準方程式 (II) ●

質量を無視できる長さ l の軽い糸の上端 O を天井に固定し、下端に質量 m の重り P を付けて単振り子を作る。この単振り子の振れ角 θ が十分に小さいとき、この運動はハミルトンの正準方程式：

$$\frac{d\theta}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p} \dots\dots (*1) \quad \frac{dp}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \theta} \dots\dots (*2)$$

で表される。これから、ニュートンの運動方程式： $\ddot{\theta} = -\omega^2\theta \dots\dots (*)$ ($\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$) を導け。

ヒント! これは、演習問題 115(P211) と同じ設定の問題だね。今回は、ラグランジュの運動方程式ではなく、ハミルトンの正準方程式 (*1), (*2) からニュートンの運動方程式： $\ddot{\theta} = -\omega^2\theta$ を導く問題だ。ハミルトニアン H は $H = p\dot{\theta} - L$ から求めよう。

解答&解説

質点 P が、鉛直下向きより十分小さな角 θ だけ振れた位置にあるとき、

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{運動エネルギー：} T = \frac{1}{2} m \underbrace{v_\theta^2}_{(l\dot{\theta})^2} = \frac{1}{2} ml^2\dot{\theta}^2 \\ \text{ポテンシャルエネルギー：} U = mgl(1 - \cos\theta) \end{array} \right.$$

よって、ラグランジアン $L (= T - U)$ は、

$$L = \frac{1}{2} ml^2\dot{\theta}^2 - mgl(1 - \cos\theta) \dots\dots ①$$

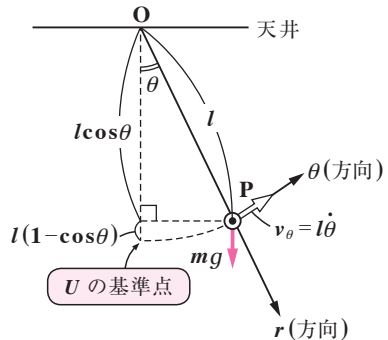
よって、一般化運動量 p は、

$$p = \frac{dL}{d\dot{\theta}} = \frac{d}{d\dot{\theta}} \left\{ \underbrace{\frac{1}{2} ml^2\dot{\theta}^2}_{\text{定数}} - \underbrace{mgl(1 - \cos\theta)}_{\text{定数扱い}} \right\} = \frac{1}{2} ml^2 \cdot 2\dot{\theta} \therefore p = ml^2\dot{\theta} \dots\dots ②$$

よって、ハミルトニアン H は、 $H = p\dot{\theta} - L \dots\dots ③$ より、

$$H = \underbrace{ml^2\dot{\theta}}_{\text{②より}} - \underbrace{L}_{\text{①より}} = \underbrace{ml^2\dot{\theta}}_{\text{②より}} - \left\{ \frac{1}{2} ml^2\dot{\theta}^2 - mgl(1 - \cos\theta) \right\}$$

$$H = ml^2\dot{\theta}^2 - \left\{ \frac{1}{2} ml^2\dot{\theta}^2 - mgl(1 - \cos\theta) \right\}$$



運動量の式

よって、 $H = \frac{1}{2} ml^2 \dot{\theta}^2 + mgl(1 - \cos\theta)$

$p = ml^2 \dot{\theta} \dots\dots(2)$

$H = p\dot{\theta} - L \dots\dots(3)$

$\left(\frac{p}{ml^2}\right)^2 = \frac{p^2}{m^2 l^4} \quad (2 \text{より})$

$= \frac{p^2}{2ml^2} + mgl(1 - \cos\theta) \dots\dots(4) \text{ となる。}$

H は、 θ と p の式で表す。

これから、ハミルトンの正準方程式により、
ニュートンの単振動の方程式を導く。

ハミルトンの正準方程式
 $\frac{d\theta}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p} \dots\dots(*1)$
 $\frac{dp}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \theta} \dots\dots(*2)$
 (今回は変数は、 x ではなく、 θ である。)

(i) $\frac{d\theta}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p} \dots\dots(*1)$ より、

$\dot{\theta} = \frac{\partial}{\partial p} \left\{ \underbrace{\frac{1}{2ml^2} p^2}_{\text{定数}} + \underbrace{mgl(1 - \cos\theta)}_{\text{定数扱い}} \right\}$

これは、(2)と等しい

$= \frac{2p}{2ml^2} = \frac{p}{ml^2} \quad \text{これから、} p = ml^2 \dot{\theta} \dots\dots(5) \text{ が導ける。}$

(ii) $\frac{dp}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \theta} \dots\dots(*2)$ より、

$\frac{d}{dt} (ml^2 \dot{\theta}) = -\frac{\partial}{\partial \theta} \left\{ \frac{p^2}{2ml^2} + mgl(1 - \cos\theta) \right\}$ よって、
 (2より) 定数扱い 定数

$ml^2 \ddot{\theta} = -mgl \cdot \sin\theta \quad \theta \doteq 0 \text{ より、} \sin\theta \doteq \theta$
 $\theta (\because \theta \doteq 0)$

よって、 $ml^2 \ddot{\theta} = -mgl \cdot \theta$ より、 $\ddot{\theta} = -\frac{g}{l} \theta$

ここで、 $\frac{g}{l} = \omega^2$ とおくと、ニュートンの運動方程式：

$\ddot{\theta} = -\omega^2 \theta \dots\dots(*) \quad \left(\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}\right) \text{ が導かれる。} \dots\dots(\text{答})$